

Slide 0

## 2부 프로세스 관리 (8장. 교착상태)

### 시스템 모델

---

Slide 1

- 시스템 구성요소
  - 자원
    - \* 유한한 수의 자원
    - \* 예) 주기억장치 공간, CPU 주기, 입출력 장치, 파일등
  - 프로세스
    - \* 여러 프로세스가 자원 획득을 위해 경쟁함
    - \* 자원의 수보다 자원을 요청한 프로세스가 많은 경우 대기하여야함
- 자원의 사용
  - 요청
    - \* 자원의 사용을 요청함
    - \* 요청이 즉시 허용되지 않으면 대기하여야함
    - \* 다른 프로세스가 해당 자원을 사용할 경우 대기하여야함
  - 사용
    - \* 자원 사용이 허락 되면 자원을 사용, 예) 프린터로 자료 출력
  - 해제
    - \* 자원 사용이 모두 끝나면 다른 프로세스를 위해 사용을 해제함

## 시스템 모델 (계속)

---

- 자원 요청과 해제
  - 자원의 요청과 해제는 시스템 호출을 통하여 수행
  - 자원의 대기는 세마포를 이용하여 구현
- 교착상태

### Slide 2

- 발생
  - \* 어떤 집합내에 있는 모든 프로세스가
  - \* 그 집합내에 있는 다른 프로세스가 사용중인 자원을 기다리고 있는 경우
- 예)
  - \* 세 개의 테이프드라이브를 가진 시스템에서
  - 세개의 프로세스가 각각의 테이프 사용중 다른 테이프의 사용을 요청
  - \* 한 프로세스는 테이프를 다른 프로세스는 프린터 사용 중
  - 서로 상대방이 사용하는 장치를 요청한 경우

## 교착상태의 특징

---

- 필요 조건 (아래 4가지 조건을 모두 만족하면 교착상태 발생)
  - 상호배제 (mutual exclusion)
    - \* 최소한 하나의 자원이 비공유 방식으로 점유
    - \* 비공유 → 한 번에 하나의 프로세스만 자원을 사용함을 의미
  - 점유와 대기 (hold & wait)
    - \* 프로세스는 최소한 하나의 자원을 점유
    - \* 이 프로세스는 다른 프로세스가 점유하고 있는 자원을 얻기위해 대기
  - 비선점 (no preemption)
    - \* 자원은 강제로 해제될 수 없음
    - \* 프로세스가 작업을 종료한 후에 자원이 해제됨
  - 순환대기 (circular wait)
    - \* 프로세스 집합  $\{P_0, P_1, \dots, P_n\}$  에서
    - \*  $P_0$  는  $P_1$ 이 점유한 자원을 대기하고
    - \*  $P_1$  는  $P_2$ 가 점유한 자원을 대기하고
    - \*  $P_{n-1}$  는  $P_n$ 이 점유한 자원을 대기하고
    - \*  $P_n$  는  $P_0$ 가 점유한 자원을 대기하는 것

### Slide 3

## 교착상태의 특징 (계속)

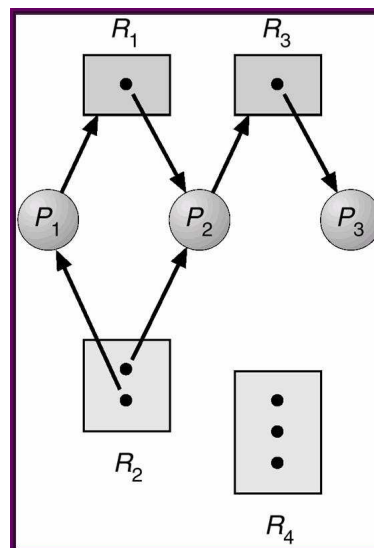
Slide 4

- 자원할당 그래프
  - 구성요소
    - \* 노드
      - 프로세스 노드:  $P = \{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ , 원으로 표시
      - 자원 노드:  $R = \{R_1, R_2, \dots, R_n\}$ , 직사각형으로 표시  
(직사각형 내부의 점은 여러개의 동일 자원을 의미)
    - \* 선
      - $P_i \rightarrow R_j$ : 요청선으로  $P_i$ 가 자원  $R_j$ 를 요청함
      - $R_j \rightarrow P_i$ : 할당선으로  $R_j$ 가 프로세스  $P_i$ 에 할당됨
  - 주기 (cycle)
    - \* 자원할당 그래프에서 요청선과 할당선이 하나의 cycle 을 이루는 것
    - \* 자원이 종류별로 하나씩 있는 상황에서 주기가 발생한 경우 → 교착상태임

## 교착상태의 특징 (계속)

Slide 5

- 예)
  - \*  $P = \{P_1, P_2, P_3\}$
  - \*  $R = \{R_1, R_2, R_3, R_4\}$
  - \*  $E = \{P_1 \rightarrow R_1, P_2 \rightarrow R_3, R_1 \rightarrow P_2, R_2 \rightarrow P_2, R_2 \rightarrow P_1, R_3 \rightarrow P_3\}$

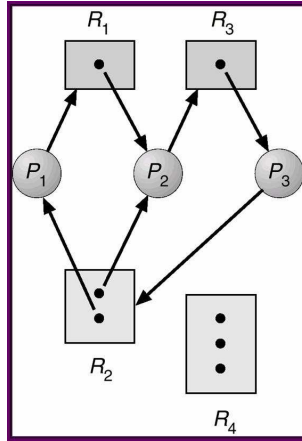


## 교착상태의 특징 (계속)

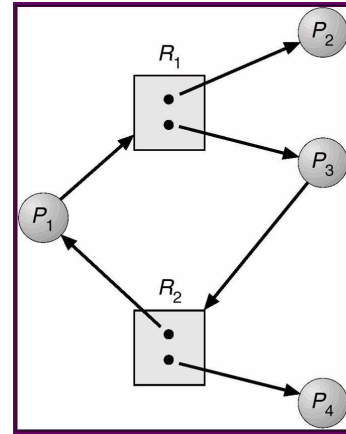
### - 교착상태

- \* 자원할당 그래프에 주기 (cycle)이 없으면 교착상태 아님
- \* 자원할당 그래프에 주기 (cycle)이 있으면 교착상태 가능성 있음

\* 주기가 있는 교착상태 예)



\* 주기가 있으나 교착상태 없는 예)



Slide 6

## 교착상태 처리 방법

### • 세 가지 방법

- 교착상태가 일어나지 않도록 프로토콜을 사용
  - \* 교착상태 예방(prevention) 방법
  - \* 교착상태 회피(avoidance) 방법
- 교착상태를 허용하나 교착상태를 탐지하여 제거
  - \* 교착상태 탐지(detection) 방법
- 교착상태를 무시하는 방법
  - \* Unix를 포함한 대부분의 운영체제가 사용하는 방법
  - \* 교착상태는 보통 1년에 한 번정도 발생
  - \* 발생시는 재시작 해야함
  - \* 적은 비용이 장점

Slide 7

## 교착상태 예방

---

- 설명
  - 교착상태를 발생시키지 않기 위하여
  - 교착상태 발생 4가지 조건 중 하나를 만족시키지 않는 방법

### Slide 8

- 상호배제 조건
  - 상호배제가 되지 않아도 되도록 함
    - \* 상호배제란 다른 의미로 자원의 비공유를 의미
    - \* 즉 자원의 공유를 허용해서 해결
    - \* 어떤 자원은 공유 가능 →읽기 전용의 파일
    - \* 어떤 자원은 근본적으로 공유 불가능 →파일 쓰기등
  - 결론: 상호배제를 통하여 교착상태를 예방하기 어려움

## 교착상태 예방 (계속)

---

- 점유와 대기 조건
  - 한 자원을 점유하면서 다른 자원을 대기할 수 없도록 하는 두 가지 방법
    - \* 실행되기 전에 해당 프로세스가 필요로 하는 모든 자원을 점유하게 함
    - \* 실행 중 대기가 발생하지 않음
    - \* 실제 필요 전에 할당 받음 (문제: 사용율이 낮아짐)
    - \* 필요로 하는 자원 중 하나라도 다른 프로세스가 점유하면 대기함 (문제: 기아 발생 가능)
  - 한 자원을 점유한 상태에서 다른 자원을 요청할 수 없게 함
    - \* 다른 자원을 요청하려면 반드시 점유한 자원을 먼저 해제해야함 (즉, 점유가 없을 때만 요청이 가능)

### Slide 9

## 교착상태 예방 (계속)

---

- 비선점
  - 비선점 조건을 제거하여 해결 → 즉 선점 (해제)를 허용
  - 방법 1
    - \* 자원을 점유하고 있는 프로세스가 대기해야하는 다른 자원을 요구한 경우
    - \* 그 프로세스가 점유하고 있는 모든 자원을 선점(해제) 시킴
    - \* 그 프로세스는 요구 자원뿐만 아니라 해제한 자원을 획득하면 재시작 됨
  - 방법 2
    - \*  $P_i \rightarrow R_i$  이고  $R_i \rightarrow P_j$  이고  $P_j \rightarrow R_j$  이면
    - \*  $R_i \rightarrow P_j$  를 선점 (해제) 하고
    - \*  $R_i \rightarrow P_i$  함
  - 제한
    - \* 이 방법들은 CPU, 레지스터, 기억장치공간등과 같이 상태가 쉽게 기억되고 재사용이 가능한 자원에만 적용됨
    - \* 프린터, 테이프 구동기 같은 자원에는 적용할 수 없음  
(만약 프린터에 적용하면 출력된 인쇄물이 이 내용 저 내용이 섞이게 됨)

Slide 10

## 교착상태 예방 (계속)

---

- 순환 대기
  - 순환대기의 발생을 막음으로서 해결
    - \* 자원집합:  $R = \{R_1, R_2, \dots, R_m\}$
    - \* 함수정의
      - $F: R \rightarrow N$
      - 예)
        - $F(\text{tape drive})=1,$
        - $F(\text{disk drive})=5,$
        - $F(\text{printer})=12.$
  - 방법 1
    - \* 프로세스  $P_i$  가  $R_i$  자원을 점유하고 있으면
    - \* 이 프로세스는  $F(R_j) > F(R_i)$  인 자원만 요청 가능
  - 방법 2
    - \* 프로세스  $P_i$  가  $R_i$  자원을 요청하기 전에
    - \* 이 프로세스는  $F(R_j) < F(R_i)$  인 모든 자원을 해제

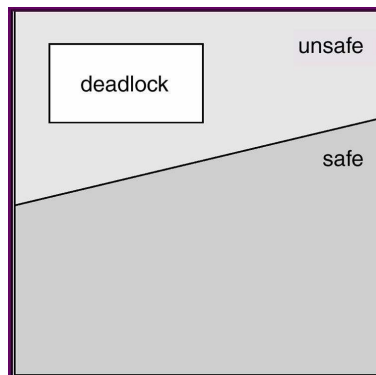
Slide 11

## 교착상태 회피

- Slide 12**
- 설명
    - 자원이 어떻게 요청되는지에 대한 추가적인 정보를 이용해 교착상태를 피하는 방법
    - 문제점: 부수적인 정보의 유지와 교착상태를 피하기 위한 알고리즘은 운영체제에 부담
  - 방법
    - 자원들에 대한 요청이 들어올 때마다
      - \* 현재 사용 가능한 자원들
      - \* 각 프로세스에 할당된 자원들
      - \* 할당되었으나 반환될 자원들을 검사하여
      - \* 지금 들어온 요청을 허가하고도 교착상태에 빠지지 않을 것인가를 확인한 후에 결정

## 교착상태 회피 (계속)

- Slide 13**
- 안전상태 (safe state)
    - 교착상태가 발생할 수 없는 상태
    - 안전순서 (safe sequence) 가 존재하면 안전 함
    - 그렇지 않으면 불안전 함 (불안전 하다고 교착상태는 아님)



- 불안전 상태에서 교착상태 예방은 불가능
- 그러므로 자원 요청시 안전상태를 유지하는지 점검 후 할당

## 교착상태 회피 (계속)

---

- 안전순서 (safe sequence)
  - 다음 조건을 만족하는 프로세스의 순서  $\langle P_1, P_2, \dots, P_n \rangle$  이 존재
  - 조건
    - \* 각  $P_i$  요청에 대해
    - \* 현재 사용 가능한 자원과  $j < i$  인  $P_j$ 가 점유하고 있는 자원에 의해 만족

### Slide 14

- 예)
  - 테이프 장치: 12개
  - 프로세스: 3개 ( $P_0, P_1, P_2$ )
  - 최대 수요 및 현재 수요

	최대 수요	현재 수요
$P_0$	10	5
$P_1$	4	2
$P_2$	9	2

## 교착상태 회피 (계속)

---

- 시간  $t_0$ 에서 현재 수요 할당
  - \* 안전상태
  - \*  $\langle P_1, P_0, P_2 \rangle$ 의 안전순서 존재하므로
- 시간  $t_1$ 에서  $P_2$ 가 하나 더 요청
  - \* 이것을 허락하면 불안전 상태가 됨

### Slide 15

	최대 수요	현재 수요	최대 요청
$P_0$	10	5	5
$P_1$	4	2	2
$P_2$	9	3	6

- \*  $P_1$  은 2개의 여분 자원을 이용해 할당 받고 해제 가능
- \* 단, 이후 4개의 여분으로  $P_0$  5개 와  $P_2$  6개 모두 할당 불가능 함 → 교착상태
- 해결
  - \*  $t_1$ 에서  $P_2$ 의 요청에 대해 안전상태 유지가 불가능하므로 허용하지 않고 대기
  - \*  $P_2$ 의 요청을 허용해도 안전상태가 유지될때 허용



## 교착상태 회피 (계속)

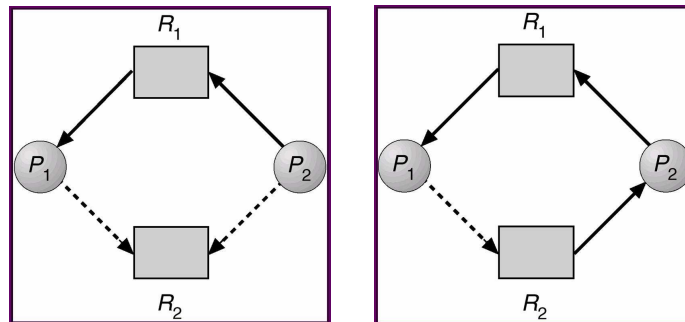
- 자원할당 그래프 알고리즘

**Slide 16**

- 각 자원이 한개씩 있을 때 사용가능한 알고리즘
- 기존 자원할당 그래프에 요청가능선(claim edge) 점선으로 표시
- 실제 요청이 일어나면 요청가능선에 대하여 할당시 주기가 발생하는지 검사 후 발생하지 않으면 허용 (이때 요청가능선도 포함하여 검사)

## 교착상태 회피 (계속)

- 예)



**Slide 17**

- \*  $P_2$ 가  $R_2$ 를 요청할 경우
  - 할당하면 주기 발생
  - 그러므로 할당하지 않음
- \*  $P_1$ 이  $R_2$ 를 요청할 경우
  - 할당해도 주기 발생하지 않음
  - 그러므로 할당

## 교착상태 회피 (계속)

---

Slide 18

- 은행가 알고리즘 (Banker's algorithm)
  - 설명
    - \* 자원할당 그래프 알고리즘에 반해 자원별로 다수개 있을 때 적용 가능
    - \* 자원할당 그래프 알고리즘보다는 덜 효과적
    - \* 각 프로세스는 각 자원의 필요 최대수를 선언해야하며 이것이 각 자원의 최대수를 초과하지 않아야함
  - 자원 할당
    - \* 자원요구시 자원할당 후에도 안전상태를 유지하는지 점검후
    - \* 안전상태 유지하면 할당, 그렇지 않으면 할당하지 않음
    - \* 자원을 할당받지 못한 프로세스는 대기함

## 교착상태 회피 (계속)

---

Slide 19

- 알고리즘 사용 데이터 구조
  - \* *Available*
    - 이용 가능한 자원별 수
    - $Available[j] = k$ :  $R_j$ 의 자원이  $k$ 개 사용가능함을 의미
  - \* *Max*
    - 프로세스가 요구하는 자원의 최대수를  $n \times m$  행렬로 나타냄
    - $Max[i,j] = k$ :  $P_i$  프로세스는 자원  $R_j$ 를 최대  $k$ 개까지 요구
  - \* *Allocation*
    - 각 프로세스에게 할당된 자원의 수를  $n \times m$  행렬로 나타냄
    - $Allocation[i,j] = k$ :  $P_i$  프로세스에 자원  $R_j$ 가  $k$  개 할당됨
  - \* *Need*
    - 각 프로세스가 추가로 필요로하는 자원의 수를  $n \times m$  행렬로 나타냄
    - $Need[i,j] = Max[i,j] - Allocation[i,j]$
- 간략 표현
  - \* 아래 조건을 만족할 때  $X \leq Y$  라고 표기함
    - $X[i] \leq Y[i]$ , for all  $i = 1, 2, \dots, n$
    - 예)  $X = (1, 7, 3, 2)$  이고  $Y = (0, 3, 2, 1)$  이면  $Y \leq X$  임

## 교착상태 회피 (계속)

---

Slide 20

- 안전상태 검사 알고리즘
  1. 초기화
    - \*  $Work := Available$
    - \*  $Finished[i] := false, i = 1, 2, \dots, n$
  2. 다음 조건을 만족하는 것을 찾음
    - \*  $Finish[i] = false$  와  $Need_i \leq Work$
    - \* 만족하는 것이 없으면 4로
  3. 다음을 수행
    - \*  $Work := Work + Allocation_i$  과  $Finish[i] := true$
    - \* 2로
  4. 다음 조건을 만족하면 안전 상태임
    - \*  $Finish[i] = true$  for all  $i$

## 교착상태 회피 (계속)

---

Slide 21

- 자원요청 알고리즘
  1. 요청
    - \*  $Request_i \leq Need_i$  이면 2로
    - \* 아니면 오류
  2. 검사
    - \*  $Request_i \leq Available$  이면 3으로
    - \* 아니면 프로세스 대기
  3. 임시로 계산후 할당
    - \*  $Available := Available - Request_i$
    - \*  $Allocation_i := Allocation_i + Request_i$
    - \*  $Need_i := Need_i - Request_i$
    - \* 계산후 안전상태이면 할당
    - \* 아니면 할당하지 않음

## 교착상태 회피 (계속)

---

- 예)

- \* 프로세스:  $P_0, \dots, P_4$
- \* 자원: A(10개), B(5개), C(7개)
- \* 시간  $t_0$ 에서 상황

Slide 22

	Allocation			Max			Available			Need		
	A	B	C	A	B	C	A	B	C	A	B	C
P0	0	1	0	7	5	3	3	3	2	7	4	3
P1	2	0	0	3	2	2				1	2	2
P2	3	0	2	9	0	2				6	0	0
P3	2	1	1	2	2	2				0	1	1
P4	0	0	2	4	3	3				4	3	1

→ 이 상황에서 안전함: 안전순서  $\rightarrow \langle P_1, P_3, P_4, P_2, P_0 \rangle$

## 교착상태 회피 (계속)

---

- \*  $P_1$  요청:  $Request_1 = (1, 0, 2)$ 
  - 검사:  $Request_1 \leq Available \rightarrow (1, 0, 2) \leq (3, 3, 2)$  통과
  - 임시로 계산

Slide 23

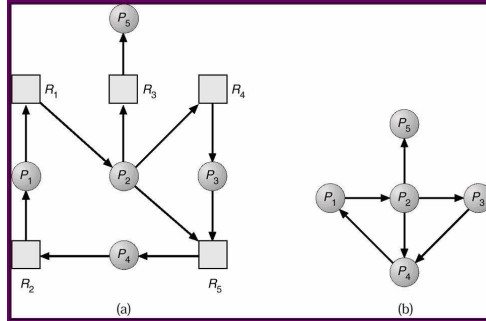
	Allocation			Need			Available		
	A	B	C	A	B	C	A	B	C
P0	0	1	0	7	4	3	2	3	0
P1	3	0	2	0	2	0			
P2	3	0	2	6	0	0			
P3	2	1	1	0	1	1			
P4	0	0	2	4	3	1			

- 안전검사 알고리즘 수행  $\rightarrow$  안전
- 안전순서:  $\langle P_1, P_3, P_4, P_0, P_2 \rangle$
- 그러므로  $P_1$ 에게 해당 자원을 할당
  - $P_4$  (3,3,0)은 할당되나?
  - $P_0$  (0,2,0)은 할당되나?

## 교착상태 탐지

- 설명
  - 교착상태를 허용하고 주기적으로 교착상태를 발견하여 복구하는 방법
  - 교착상태 탐지를 위한 정보를 유지해야하고 복구과정에도 비용이 발생함
- 자원이 종류별로 한개씩 있는 경우
  - 자원할당 그래프를 대기그래프 (wait-for graph)로 변환
  - 변환: 요청선  $P_i \rightarrow R_q$  와 할당선  $R_q \rightarrow P_j$  를 대기선  $P_i \rightarrow P_j$ 로 변환

Slide 24



- 교착상태 탐지 → 대기 그래프에 주기 탐지

## 교착상태 탐지 (계속)

- 자원이 종류별로 다수개 있는 경우
  - 은행가 알고리즘과 유사한 알고리즘 사용
  - 알고리즘 사용 데이터 구조
    - \* *Available*: 이용 가능한 자원별 수를 길이  $m$ 의 벡터로 나타냄
    - \* *Allocation*: 각 프로세스에게 할당된 자원의 수를  $n \times m$  행렬로 나타냄
    - \* *Request*: 각 프로세스가 요청하는 자원의 수를  $n \times m$  행렬로 나타냄
  - 관계  $X \leq Y$ 의 정의는 은행가 알고리즘과 동일

Slide 25

## 교착상태 탐지 (계속)

---

Slide 26

- 탐지 알고리즘
1. 초기화
    - \*  $Work := Available$
    - \*  $Finished[i] := false, i = 1, 2, \dots, n$
  2. 다음 조건을 만족하는 것을 찾음
    - \*  $Finish[i] = false$  와  $Request_i \leq Work$
    - \* 만족하는 것이 없으면 4로
  3. 다음을 수행
    - \*  $Work := Work + Allocation_i$  과  $Finish[i] := true$
    - \* 2로
  4. 다음 조건을 만족하면  $P_i$ 는 교착상태임
    - \*  $Finish[i] = false, \text{ for some } i, 1 \leq i \leq n$

## 교착상태 탐지 (계속)

---

Slide 27

- 예)
- \* 프로세스:  $P_0, \dots, P_4$
  - \* 자원: A(7개), B(2개), C(6개)
  - \* 시간  $t_0$ 에서 상황

	Allocation			Request			Available		
	A	B	C	A	B	C	A	B	C
$P_0$	0	1	0	0	0	0	0	0	0
$P_1$	2	0	0	2	0	2			
$P_2$	3	0	3	0	0	0			
$P_3$	2	1	1	1	0	0			
$P_4$	0	0	2	0	0	2			

- 이 상황은 교착상태 아님
- $\langle P_0, P_2, P_3, P_1, P_4 \rangle$  의 순서로 모든  $i$ 에서  $Finish[i]=true$  가 됨
  - $P_0$  수행되면  $\rightarrow Work = (0, 1, 0)$
  - $P_2$  수행되면  $\rightarrow Work = (3, 1, 3)$

## 교착상태 탐지 (계속)

---

\*  $P_2$  요청:  $Request_2 = (0, 0, 1)$

· Request 행렬

Slide 28

	Request		
	A	B	C
P0	0	0	0
P1	2	0	2
P2	0	0	1
P3	1	0	0
P4	0	0	2

→ 교착상태 발생:  $P_0$  만 수행가능

## 교착상태 탐지 (계속)

---

- 탐지 알고리즘의 사용

- 탐지 알고리즘의 사용 빈도를 결정하는 요소

- \* 교착상태가 발생하는 빈도 → 많을 수록 자주 탐지해야함

- \* 교착상태가 발생했을때 영향받는 프로세스의 수 → 많을 수록 자주

Slide 29

- 탐지 알고리즘의 적용 시점

- \* 바로 할당될 수 없는 자원을 요청할 때마다

- \* 매 요청마다 → 고 비용으로 현실성이 없음

- \* 한 시간 마다 혹은 CPU 이용률이 40% 이하로 될 때마다

(교착상태는 CPU 이용률을 저하 시킴)

## 교착상태로부터 회복

---

- 교착상태를 탐지 후 처리 방법
    - 운영자에게 통보하여 수동으로 처리
    - 자동처리 방법
      - \* 순환대기 중인 한 개 이상의 프로세스를 종료
      - \* 교착상태에 있는 프로세스에서 자원을 강제로 해제
- Slide 30**
- 프로세스 종료(termination)
    - 두 가지 방법
      - \* 교착상태 프로세스를 모두 종료
        - 확실하게 순환대기를 해결하지만 고 비용  
(프로세스 수행 부분을 나중에 다시 수행해야 함으로)
      - \* 순환대기 프로세스 중 하나를 종료
        - 비용은 적게드나 교착상태 해결이 안될 가능성이 있음
        - 교착상태 해결 안되면 프로세스를 추가로 종료

## 교착상태로부터 회복 (계속)

---

- 프로세스 종료시 문제점
    - \* 파일 갱신중이었으면 파일이 부정확한 상태가 됨
    - \* 작업 중간에 종료한 경우 하드웨어를 재 초기화 하여야 함 (예로 프린터)
  - 순환대기 프로세스중 하나 종료시 고려사항
    - \* 어떤 프로세스를 종료해야 교착상태를 벗어나는지를 결정해야함
    - \* 그러한 프로세스가 여러 개이면 그 중 가장 경제적인 프로세스를 선택해야함
    - \* 가장 경제적인 프로세스를 선택하기 위해서는 여러가지 측면을 고려
      - 프로세스의 우선순위
      - 프로세스의 실행시간, 남은시간
      - 프로세스 점유 자원의 형태와 수
      - 프로세스가 종료되기 위해 필요한 자원의 수
      - 교착상태를 해결하는데 필요한 프로세스 수
      - 프로세스의 종류 (대화식(interactive) 인지 혹은 일괄식(batch)인지)
- Slide 31**



## 교착상태로부터 회복 (계속)

---

### Slide 32

- 자원의 강제해제
  - 교착상태 해결을 위하여 프로세스로부터 자원을 강제로 해제하여 다른 프로세스에게 제공
  - 고려요소
    - \* 희생자 선택
      - 어떤 자원을 어떤 프로세스로부터 해제할 것인지 결정함
      - 프로세스 종료와 유사하게 비용을 계산하여 저비용으로 결정
    - \* 복귀 (rollback)
      - 자원이 해제당한 프로세스는 후에 정상적인 상황으로 복귀되어야함
      - 가장 단순한 방법은 프로세스 종료후 재시작하는 방법
      - 효과적인 방법은 필요한 만큼만 복귀 (단, 많은 정보를 유지해야함)
    - \* 기아상태
      - 비용 근거 자원해제는 매번 동일한 프로세스가 선택될 가능성이 높음
      - 이 프로세스가 기아상태에 빠지지 않고 계속 수행될 수 있도록
      - 희생자로 선택되는 횟수에 제한이 있어야함